

筑波大学システム情報系教員公募（Society5.0 実現のためのデータ基盤価値創造）

筑波大学システム情報系では、Society5.0 実現のためのデータ基盤価値創造の創出と社会実装に寄与することを目的とし、下記のとおりテニュアトラック助教の募集を行います。

1. 募集人員：1名

2. 募集分野

データ基盤価値創造（ビッグデータからの新たな付加価値の創出および社会実装）

キーワード：統計学，数理工学，数理最適化，機械学習，ビッグデータ

3. 職務・担当科目等

学群（社会工学類：「卒業研究 A・B」等）と大学院（社会工学専攻：「社会工学ワークショップ I」，「社会工学修士特別演習 I・II」等）における教育、研究および学内運営業務。

関連組織の詳細は下記をご覧ください。

社会工学類 <http://www.sk.tsukuba.ac.jp/College/>

社会工学専攻 <http://www.sk.tsukuba.ac.jp/PPS/>

4. 勤務形態

筑波大学の就業規則による。なお、5年間のテニュアトラック制適用の年俸制教員となることに同意いただきます。

※テニュアトラック制

着任から5年目に学内規定によるテニュア獲得審査を実施し、審査にパスした場合には次年度より承継職員（任期の定めのない職員）となる制度。なお、テニュアトラック期間中に他の職位に昇任した場合はテニュア獲得審査にパスしたこととなります。詳細は次の URL をご覧ください。

https://www.tsukuba.ac.jp/public/ho_kisoku/s-02/2007hkt08.pdf

5. 応募資格

博士の学位（着任時期までに取得見込みも可）を有し、専門分野において研究業績があり、組織の一員として職務を意欲的に遂行できる方。

6. 着任時期 2019年1月1日（予定・応相談）

7. 提出書類

(1) 履歴書（連絡先と e-mail アドレス、写真貼付、高等学校卒業後の学歴・職歴・研究歴，所属学会等）。

(2) 研究・教育業績一覧（掲載予定も含む。論文等の共著者名はすべて記入すること。）

(a) 査読付き学術誌掲載論文（IF=Impact Factor, SNIP=Source Normalized Impact per Paper, 被引用文献数（参照したデータベースも明記）が分かる場合は記載すること。また、著者が複数の場合には責任著者も明示すること。）

(b) 査読付き国際会議論文（採択率が分かる場合は記載すること。）

(c) その他査読付き論文で書籍に掲載されたもの

(d) 著書（分担執筆を含む。ただし専門に関わる書籍に限る。）

- (e) 解説論文・総説論文・紀要
 - (f) 招待講演・基調講演
 - (g) 競争的外部資金獲得実績（研究代表者・分担者の区別を明記すること。）
 - (h) 教育業績（最近5年間の担当科目・TA経験、指導学生の受賞等）
 - (i) その他特筆すべきこと（特許、受賞、社会貢献等）
- (3) (2)研究・教育業績一覧の(a)～(d)から主要業績の別刷りまたはコピーを5編以内（各2部）
 - (4) これまでの研究概要と今後の研究計画（A4判用紙1～2ページ程度）
 - (5) 教育および研究指導に関する考えや抱負（A4判用紙1ページ程度）
 - (6) 応募者に関する所見を求めうる方2名の氏名・所属・連絡先（e-mailアドレス，電話番号等）
および応募者との関係を記載した書類（A4判用紙1ページ程度）

8. 選考方法

提出書類に基づいた第一次選考の後、必要に応じてプレゼンテーション（セミナーと面接、実施時期は9月下旬から10月上旬予定）を行います。（詳細は第一次選考後に該当者にのみ連絡致します。）なお、プレゼンテーションのための来校費用については応募者負担にてお願い致します。

9. 応募締切： 2018年9月3日（月）必着

10. 応募書類送付先

筑波大学 システム情報系 社会工学域長 教授 吉瀬 章子

〒305-8573 つくば市天王台1-1-1 Tel: 029-853-4964

封筒には「教員応募（データ基盤価値創造）書類在中」と朱書きし簡易書留などの配達履歴の残る方法で送付ください。なお、応募書類は原則返却いたしません。個人情報を含む書類は選考終了後、責任を持って処分いたします。

11. 問い合わせ先

筑波大学 システム情報系 社会工学域 教授 繁野 麻衣子

Tel: 029-853-5232 E-mail: maiko@sk.tsukuba.ac.jp

12. 備考

本学では「男女共同参画社会基本法」の精神および「筑波大学ダイバーシティ基本理念・基本計画」の理念・方針に則った人事選考を行っています。